

Petit mémo d'arithmétique

Division euclidienne et congruences

Théorème. Soient a et k deux entiers. Il existe un unique couple $(q, r) \in \mathbb{Z}^2$ tel que

$$a = kq + r \quad 0 \leq r < k$$

On nomme q le quotient de la division euclidienne de a par k , et r le reste.

Définition. Soient a, b et k trois entiers.

- On dit que a et b sont *congrus mod k* lorsqu'ils admettent le même reste dans la division euclidienne par k . On note alors $a \equiv b \pmod{k}$.
- On dit que k *divise* a lorsque $a \equiv 0 \pmod{k}$. On note alors $k \mid a$.

Notation. Soit n un entier. On note $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ l'ensemble $\{0, \dots, n-1\}$ des restes modulo n .

Théorème. L'ensemble $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ est un anneau.

En d'autres termes, on peut effectuer des additions, soustractions et multiplications dans $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$.

PGCD, PPCM et nombres premiers

Théorème. Soient m et n deux entiers.

- Il existe un plus grand entier qui divise à la fois m et n . On le nomme le plus grand diviseur commun de m et n , et on le note $\text{pgcd}(m, n)$ ¹.
- Il existe un plus petit entier divisible à la fois par m et n . On le nomme le plus petit multiple commun de m et n , et on le note $\text{ppcm}(m, n)$ ¹.

Théorème. Soient a et b deux entiers. Soit $a = bq + r$ la division euclidienne de a par b . Soit d un diviseur commun de a et b . Alors d divise r .

Remarque. On obtient donc une méthode de calcul du pgcd de deux entiers: l'algorithme d'Euclide.

Définition. Soient m, n et p trois entiers.

- On dit que m et n sont *premiers entre eux* lorsque $\text{pgcd}(m, n) = 1$.
- On dit que p est *premier* lorsque, pour $q \in \{1, \dots, p-1\}$, $\text{pgcd}(p, q) = 1$.

On note \mathcal{P} l'ensemble (infini) des nombres premiers².

Exemple. Les entiers 2, 3, 5, 7, 11, 13, ... sont premiers.

Théorème (Théorème Fondamental de l'Arithmétique). Soit m un entier. Il existe une unique famille d'entiers $(m_p)_{p \in \mathcal{P}}$ telle que

$$m = \pm 2^{m_2} \times 3^{m_3} \times \dots$$

Les m_p sont appelés *valuation p-adique* de m , notées $v_p(m)$.

Théorème. Soient m et n deux entiers. Soit p un nombre premier. Alors

$$v_p(\text{pgcd}(m, n)) = \min(v_p(m), v_p(n))$$

$$v_p(\text{ppcm}(m, n)) = \max(v_p(m), v_p(n))$$

En particulier, $\text{pgcd}(m, n) \times \text{ppcm}(m, n) = m \times n$.

Remarque. On obtient donc une seconde méthode de calcul du pgcd de deux entiers: la décomposition en facteurs premiers.

¹On rencontre parfois également les notations $m \wedge n$ et $m \vee n$.

²Cette notation n'est pas standard.

Définition. Soient m et n deux entiers. On dit que m est *inversible modulo n* lorsqu'il existe un entier u tel que

$$mu \equiv 1 \pmod{n}$$

Théorème (Identité de Bachet-Bézout). *Soient a et b deux entiers. Soit $d = \text{pgcd}(m, n)$. Il existe un unique couple $(u, v) \in \mathbb{Z}^2$ tel que*

$$au + bv = d$$

Les entiers u et v sont appelés coefficients de Bézout associés à a et b .

De plus, pour tous entiers m et n ,

$$d \mid am + bn$$

Corollaire. *Soient m et n deux entiers. Alors m est inversible modulo n si et seulement si*

$$\text{pgcd}(m, n) = 1$$

Dans ce cas, le coefficient de Bézout associé à m est son inverse modulo n .³

Équations

Théorème. *Soient a, b et n trois entiers. L'équation*

$$ax \equiv b \pmod{n}$$

admet une solution entière si et seulement si $\text{pgcd}(a, n) \mid b$.

Théorème. *Soient a, b et c trois entiers. L'équation*

$$ax + by = x$$

admet une solution entière si et seulement si $\text{pgcd}(a, b) \mid c$.

De plus, si (x_0, y_0) est une solution particulière de l'équation, alors l'ensemble des solution est

$$\{(x_0 + kb, y_0 - ka) \mid k \in \mathbb{Z}\}$$

Théorème. *Soient m_1, \dots, m_n des entiers premiers entre eux deux à deux.*

En notant $M = m_1 \times m_2 \times \dots \times m_n$, $M_i = \frac{M}{m_i}$ et y_i un inverse de M_i modulo m_i . Le système d'équations

$$(E) : \begin{cases} x \equiv b_1 \pmod{m_1} \\ x \equiv b_2 \pmod{m_1} \\ \vdots \\ x \equiv b_n \pmod{m_n} \end{cases}$$

admet une unique solution modulo M :

$$x \equiv b_1 \times M_1 \times y_1 + b_2 \times M_2 \times y_2 + \dots + b_n \times M_n \times y_n \pmod{M}$$

³Symétriquement, n est inversible modulo m et le coefficient de Bézout associé est son inverse modulo m .

Méthodes de résolution

Une équation, une inconnue

Considérons l'équation (E) : $ax \equiv b \pmod{n}$.

- On commence par vérifier que $\text{pgcd}(a, n) \mid b$. Si ce n'est pas le cas, l'équation n'admet aucune solution.
- Soit $d = \text{pgcd}(a, n)$. On pose $a' = \frac{a}{d}$, $b' = \frac{b}{d}$ et $n' = \frac{n}{d}$. On se ramène à l'équation (E') : $a'x \equiv b' \pmod{n'}$.
- Comme a' et n' sont premiers entre eux, a' admet un inverse c modulo n' . Ainsi,

$$ca'x \equiv cb' \pmod{n'}$$

Donc

$$x \equiv cb' \pmod{n'}$$

- L'ensemble des solutions de (E) est alors $\{cb' + kn' \mid k \in \mathbb{Z}\}$.

Exemple. Considérons l'équation (E) : $6x \equiv 3 \pmod{9}$:

- On remarque que $\text{pgcd}(6, 9) = 3$ et que $3 \mid 3$, donc l'équation admet une solution.
- En divisant par 3, on se ramène à un cas plus simple:

$$6x \equiv 3 \pmod{9} \iff 2x \equiv 1 \pmod{3}$$

- On cherche maintenant un inverse de 2 modulo 3. On sait⁴ que $2 \times 2 - 3 = 1$, donc 2 est un inverse de 2 modulo 3.
- On peut donc résoudre

$$2x \equiv 1 \pmod{3} \iff 2 \times 2x \equiv 2 \times 1 \pmod{3} \iff x \equiv 2 \pmod{3}$$

- Ainsi, l'ensemble des solutions dans \mathbb{Z} de l'équation initiale est $\{2 + 3k \mid k \in \mathbb{Z}\}$.

Une équation, deux inconnues

Considérons l'équation (E) : $ax + by = c$. Soit $d = \text{pgcd}(a, b)$.

- On commence par vérifier que $d \mid c$. Si ce n'est pas le cas, l'équation n'a *aucune* solution.
- On pose $a' = \frac{a}{d}$, $b' = \frac{b}{d}$ et $c' = \frac{c}{d}$. On se ramène donc à l'équation (E') : $a'x + b'y = c'$, avec $\text{pgcd}(a', b') = 1$.
- On calcule des coefficients de Bézout u et v de a' et b' , $a'u + b'v = 1$. Alors $(c'u, c'v)$ est une solution particulière de l'équation (E') , donc également de l'équation (E) .
- L'ensemble des solutions de l'équation (E) est donc $\{(c'u + kb', c'v - ka') \mid k \in \mathbb{Z}\}$.

Exemple. Considérons l'équation (E) : $32x - 24y = 16$.

- On remarque que $\text{pgcd}(32, 24) = 8$ et que $8 \mid 16$. Donc l'équation admet une solution.
- En divisant par 8, on se ramène à un cas plus simple:

$$(E') : 4x - 3y = 2$$

- On calcule des coefficients de Bézout⁴ de 4 et -3 : $4 \times 1 - 3 \times 1 = 1$. Donc $(2, 2)$ est une solution particulière de l'équation.
- L'ensemble des solutions dans \mathbb{Z} de l'équation initiale est donc $\{(2 + 3k, 2 + 4k) \mid k \in \mathbb{Z}\}$.

⁴Par un algorithme d'Euclide étendu par exemple.

Plusieurs équations, une inconnue

On considère pour cette section un système d'équations à une inconnue.

$$(E) : \begin{cases} a_1x \equiv b_1 \pmod{m_1} \\ a_2x \equiv b_2 \pmod{m_1} \\ \vdots \\ a_nx \equiv b_n \pmod{m_n} \end{cases}$$

- On commence par se ramener à un système plus simple à étudier:

$$(E') : \begin{cases} x \equiv b'_1 \pmod{m_1} \\ x \equiv b'_2 \pmod{m_1} \\ \vdots \\ x \equiv b'_n \pmod{m_n} \end{cases}$$

On obtient ce système en calculant, pour chaque ligne i , un inverse de a_i modulo m_i .

- Lorsque les m_i ne sont pas premiers entre eux, on est amenés à "casser" les équations en plusieurs sous-équations:

- On calcule la décomposition en produit de facteurs premiers de chaque m_i :

$$m_i = p_{i,1} \times p_{i,2} \times \cdots \times p_{i,n}$$

- On réduit chaque équation i modulo $p_{i,j}$ pour chaque j .
- On élimine les équations redondantes.

Exemple. Le système

$$(E) : \begin{cases} \textcolor{blue}{x} \equiv 0 \pmod{2} \\ \textcolor{brown}{5}x \equiv 4 \pmod{6} \end{cases}$$

est équivalent au système

$$(E') : \begin{cases} \textcolor{blue}{x} \equiv 0 \pmod{2} \\ \textcolor{blue}{x} \equiv 0 \pmod{2} \\ \textcolor{brown}{2}x \equiv 1 \pmod{3} \end{cases} \iff \begin{cases} \textcolor{blue}{x} \equiv 0 \pmod{2} \\ \textcolor{brown}{2}x \equiv 1 \pmod{3} \end{cases}$$

- On applique enfin le théorème de résolution vu plus haut.

Considérons le système d'équations

$$(E) : \begin{cases} 5x \equiv 2 \pmod{7} \\ x \equiv 3 \pmod{6} \\ 4x \equiv 6 \pmod{9} \\ x \equiv 1 \pmod{5} \end{cases}$$

- On calcule un inverse de 5 modulo 7 et de 4 modulo 9 pour simplifier le système, 3 et 7 conviennent. Ainsi

$$(E) \iff \begin{cases} x \equiv 6 \pmod{7} \\ x \equiv 3 \pmod{6} \\ x \equiv 6 \pmod{9} \\ x \equiv 1 \pmod{5} \end{cases}$$

- On remarque que 6 et 9 ne sont pas premiers entre eux, donc on doit casser ces équations, on commence par la deuxième ligne:

$$(E) \iff \begin{cases} x \equiv 6 \pmod{7} \\ x \equiv 1 \pmod{2} \\ x \equiv 0 \pmod{3} \\ x \equiv 6 \pmod{9} \\ x \equiv 1 \pmod{5} \end{cases}$$

- Comme $x \equiv 6 \pmod{9} \implies x \equiv 0 \pmod{3}$, on peut éliminer la troisième équation, on obtient alors

$$(E) \iff \begin{cases} x \equiv 6 \pmod{7} \\ x \equiv 1 \pmod{2} \\ x \equiv 6 \pmod{9} \\ x \equiv 1 \pmod{5} \end{cases}$$

2, 5, 7 et 9 sont premiers entre eux deux à deux, on peut passer à la résolution.

- On note $M = 7 \times 2 \times 9 \times 5 = 630$, et on calcule

$$M_1 = \frac{M}{7} = 90$$

$$M_2 = \frac{M}{2} = 315$$

$$M_3 = \frac{M}{9} = 70$$

$$M_4 = \frac{M}{5} = 126$$

- On calcule des inverses des M_i modulo m_i :

$$6 \times 90 \equiv 1 \pmod{7}$$

$$1 \times 315 \equiv 1 \pmod{2}$$

$$4 \times 70 \equiv 1 \pmod{9}$$

$$1 \times 126 \equiv 1 \pmod{5}$$

- Ainsi, l'unique solution du système d'équations (E) est (modulo M)

$$x = 6 \times 90 \times 6 + 1 \times 315 \times 1 + 6 \times 70 \times 4 + 1 \times 126 \times 1 \equiv 321 \pmod{630}$$

- L'ensemble des solutions dans \mathbb{Z} du système (E) est $\{321 + 630k \mid k \in \mathbb{Z}\}$.